

Durée : 2 h - Documents autorisés

### Conseils et consignes

- Lire l'énoncé.
- Respecter les notations de l'énoncé.
- Identifier les questions.
- Encadrer les résultats.
- Numérotter les feuilles (1 feuille = 4 pages) en indiquant le nombre total de feuilles (Exemple : 1/3, 2/3, 3/3).

### 1. Système oscillant à 2 masses identiques et 2 ressorts différents

2 chariots de même masse  $M$  sont liés à 2 ressorts de rigidités différentes, notées  $K$  et  $\alpha K$  (voir Fig. 1),  $\alpha$  étant un nombre réel strictement positif. Les positions de ces 2 chariots sur l'axe des  $x$  sont repérées par les paramètres  $x_1$  et  $x_2$ , nuls lorsque le système est au repos.

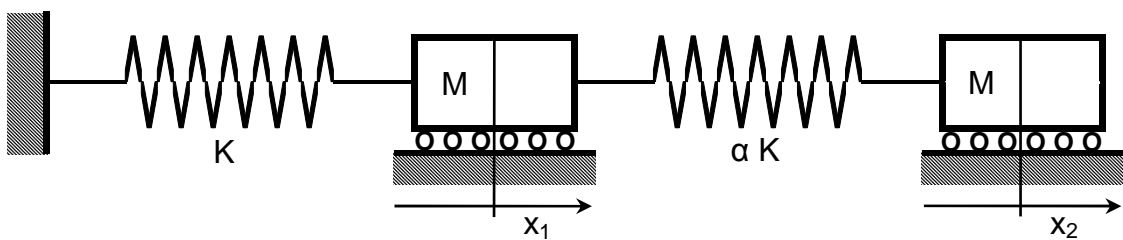


Fig. 1 : Le système considéré.

1.1. Faire le bilan des forces qui agissent sur chacun des chariots lorsque  $x_1$  et  $x_2$  prennent des valeurs quelconques, appliquer à chacun des chariots le théorème de la résultante dynamique et écrire le système d'équations différentielles à satisfaire.

1.2. Montrer que ce système peut s'écrire de façon matricielle, sous la forme :

$$\begin{pmatrix} x_1'' \\ x_2'' \end{pmatrix} + \frac{K}{M} (A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

1.3. Diagonaliser la matrice  $A$  et en déduire les expressions des carrés des 2 pulsations propres du système, notés  $\omega_{01}^2$  et  $\omega_{02}^2$ .

L'un des chariots est maintenant soumis à un effort variant sinusoidalement avec le temps, conformément à la Fig. 2.

Le but de la suite de l'exercice est de déterminer l'amplitude du déplacement  $x_1(t)$  lorsqu'un mouvement périodique est établi, en fonction de la pulsation  $\omega$  de l'effort, qui s'écrit :

$$F(t) = F_0 \cos(\omega t)$$

Il est admis que les déplacements des 2 chariots sont alors de la forme suivante, où  $x_{10}$  et  $x_{20}$  peuvent être positifs ou négatifs :

$$\begin{cases} x_1(t) = x_{10} \cos(\omega t) \\ x_2(t) = x_{20} \cos(\omega t) \end{cases}$$

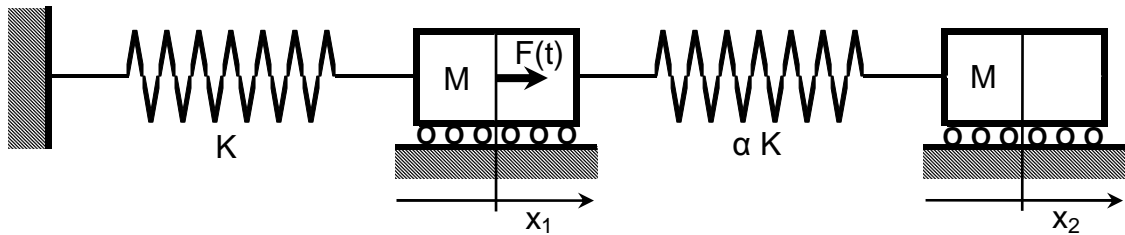


Fig. 2 : Un effort  $F(t)$  est appliqué à l'un des chariots.

- 1.4. Exprimer les accélérations  $x_1''(t)$  et  $x_2''(t)$  en fonction des positions  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$ .
- 1.5. Refaire le bilan des forces qui agissent sur chacun des chariots lorsque  $x_1$  et  $x_2$  prennent des valeurs quelconques, en incluant l'effort  $F(t)$ , appliquer à chacun des chariots le théorème de la résultante dynamique et écrire le système d'équations différentielles à satisfaire.
- 1.6. Réécrire ce système en tenant compte des expressions de  $x_1(t)$ ,  $x_2(t)$  et  $F(t)$  données ci-dessus.
- 1.7. Montrer que l'amplitude du déplacement du chariot sur lequel s'applique l'effort est donnée par :  $x_{10} = -\frac{F_0}{K} \left( \frac{X - \alpha}{X^2 - X(2\alpha + 1) + \alpha} \right)$ , avec  $X = \frac{M\omega^2}{K}$
- 1.8. Quelle est la valeur de  $x_{10}$  si  $\omega^2 = 0$  ?
- 1.9. Que devient  $x_{10}$  si  $\omega^2$  tend vers  $\omega_{01}^2$  ou  $\omega_{02}^2$ , calculés à la question 1.3 ?
- 1.10. Quelle est la valeur de  $x_{10}$  si  $\omega^2 = \frac{\alpha K}{M}$  ?
- 1.11. Que devient  $x_{10}$  si  $\omega^2$  tend vers l'infini ?
- 1.12. Compte tenu des réponses aux questions précédentes, tracer schématiquement le graphe des évolutions de  $x_{10}$  en fonction de  $\omega^2$ .

Un élément de machine électrique peut être modélisé par le système de la Fig. 2.

La fréquence de l'effort  $F(t)$  appliqué est de 100 Hz, sa valeur maximale  $F_0$  est de 1000 N.

La masse  $M$  de chacun des chariots est de 100 kg.

Sans liaison élastique entre les 2 chariots, l'amplitude des déplacements  $x_{10}$  est de 1 mm, ce qui est inacceptable.

- 1.13. S'il n'y a pas de ressort entre les 2 chariots, la formule donnée à la question 1.7 reste valable avec  $\alpha = 0$ .  
Comment s'exprime alors l'amplitude  $x_{10}$  ?
- 1.14. Quelle est la valeur numérique de la rigidité  $K$  ?
- 1.15. Si une liaison élastique est mise en place entre les 2 chariots ( $\alpha \neq 0$ ), quelle est la valeur de  $\alpha$  qui permettra de minimiser les déplacements vibratoires ?

## 2. Toto pèse son sac

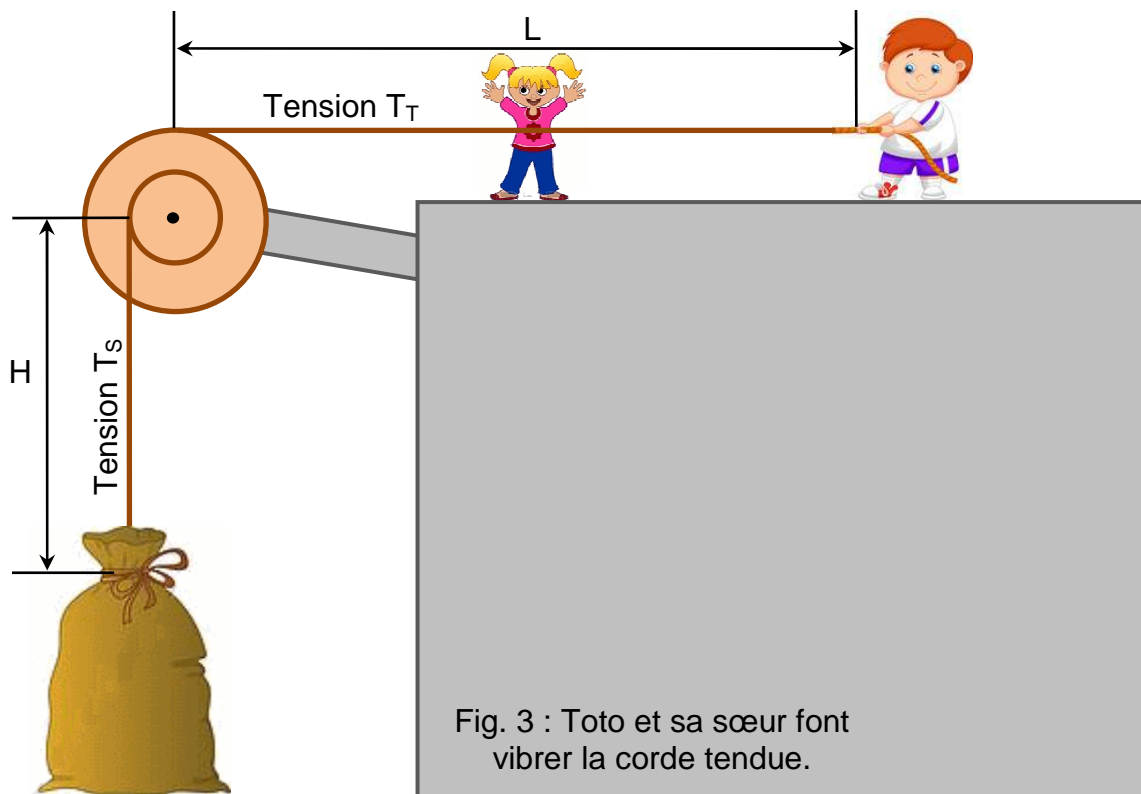
A l'occasion de notre examen médian, nous avons découvert la poulie astucieuse de Toto (Fig. 3).

Nous avons vu que, lorsque le sac est immobile, la tension  $T_T$  de la corde sur laquelle tire Toto est égale à la moitié de la tension  $T_S$  de la corde à laquelle est suspendu le sac.

Toto connaît la longueur  $L$  de la corde sur laquelle il tire et sa masse linéique  $\mu$ .

Il a l'idée ingénieuse d'estimer la tension  $T_T$  en faisant vibrer la corde sur son premier mode. Il demande donc à sa petite sœur de tirer légèrement sur le centre de la corde, perpendiculairement à sa direction, puis de relâcher.

Musicien averti, il est capable d'entendre la valeur de la fréquence propre fondamentale  $N_{01}$  de la corde tendue lorsqu'elle vibre.



2.1. Rappeler la formule qui lie la première fréquence propre  $N_{01}$  de la corde tendue à sa longueur  $L$ , à sa tension  $T_T$  et à sa masse linéique  $\mu$ .

2.2. Exprimer la tension  $T_T$  en fonction des grandeurs connues ( $N_{01}$ ,  $L$  et  $\mu$ ).

2.3. Sachant que  $L = 2$  m,  $\mu = 50$  g/m et  $N_{01} = 25$  Hz, quel est le poids du sac ?

Toto applique la même méthode pour savoir de quelle hauteur  $H$  il doit encore monter le sac, en faisant vibrer de la même façon la corde verticale à laquelle il est suspendu, immobile (Fig. 3).

La mise linéique  $\mu$  est la même pour les 2 cordes.

2.4. Exprimer la hauteur  $H$  en fonction des grandeurs connues ( $T_S$ ,  $\mu$  et la fréquence fondamentale  $N'_{01}$  de cette corde).

2.5. Quelle est la valeur de cette hauteur  $H$  si  $N'_{01} = 20$  Hz ?