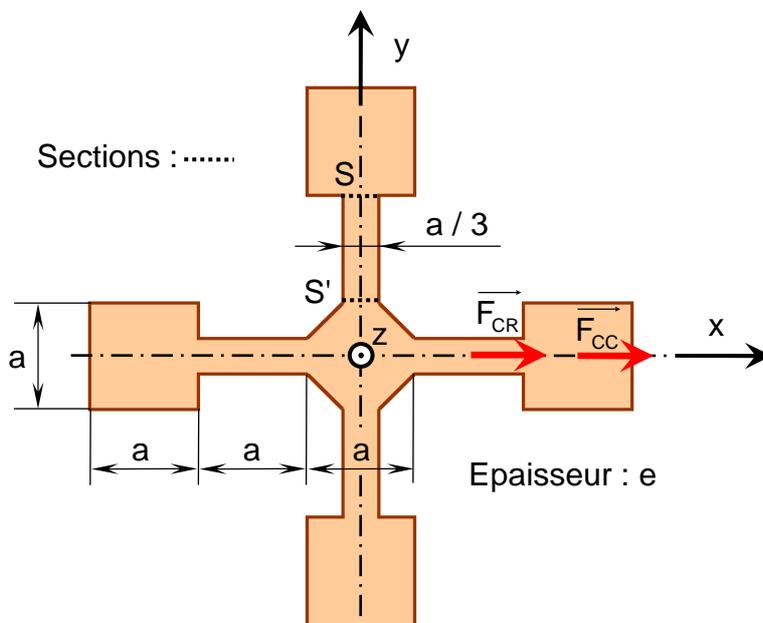


Durée : 2 h - Documents autorisés  
2 exercices indépendants  
Barème : 1 point par question

### Conseils et consignes

- Lire l'énoncé.
- Respecter les notations de l'énoncé.
- Identifier les questions.
- Encadrer les résultats.
- Numérotter les feuilles (1 feuille = 4 pages) en indiquant le nombre total de feuilles (Exemple : 1/3, 2/3, 3/3).

### 1. Contraintes dans une pièce tournante



La Fig. 1 ci-contre représente un élément de machine tournante, en rotation autour de l'axe z à une vitesse constante  $\omega$ . Il s'agit d'une plaque d'épaisseur e constante, constituée de 4 carrés identiques disposés à l'extrémité de bras rectangulaires reliés à une partie centrale.  $\rho$  désigne la masse volumique du matériau constituant la plaque. La seule sollicitation à prendre en compte est la rotation.

Fig. 1 : La pièce tournante.

- 1.1. Donner l'expression de la force centrifuge  $F_{CC}$  de l'un des éléments carrés.
- 1.2. Donner l'expression de la force centrifuge  $F_{CR}$  de la partie rectangulaire d'un bras, entre les sections S et S' repérées Fig. 1.
- 1.3. Quelle est la contrainte normale moyenne  $\sigma$  dans la section S ?
- 1.4. Quelle est la contrainte normale moyenne  $\sigma'$  dans la section S' ?
- 1.5. Application numérique : calculer  $\sigma$  et  $\sigma'$  pour  $a = 200 \text{ mm}$  ,  $e = 10 \text{ mm}$  ,  $\omega = 3600 \text{ tr/min}$  et  $\rho = 7850 \text{ kg/m}^3$ .
- 1.6. La limite d'élasticité du matériau  $R_e = 320 \text{ MPa}$  sera-t-elle dépassée dans la pièce ?

## 2. Dimensionnement d'un bras de potence

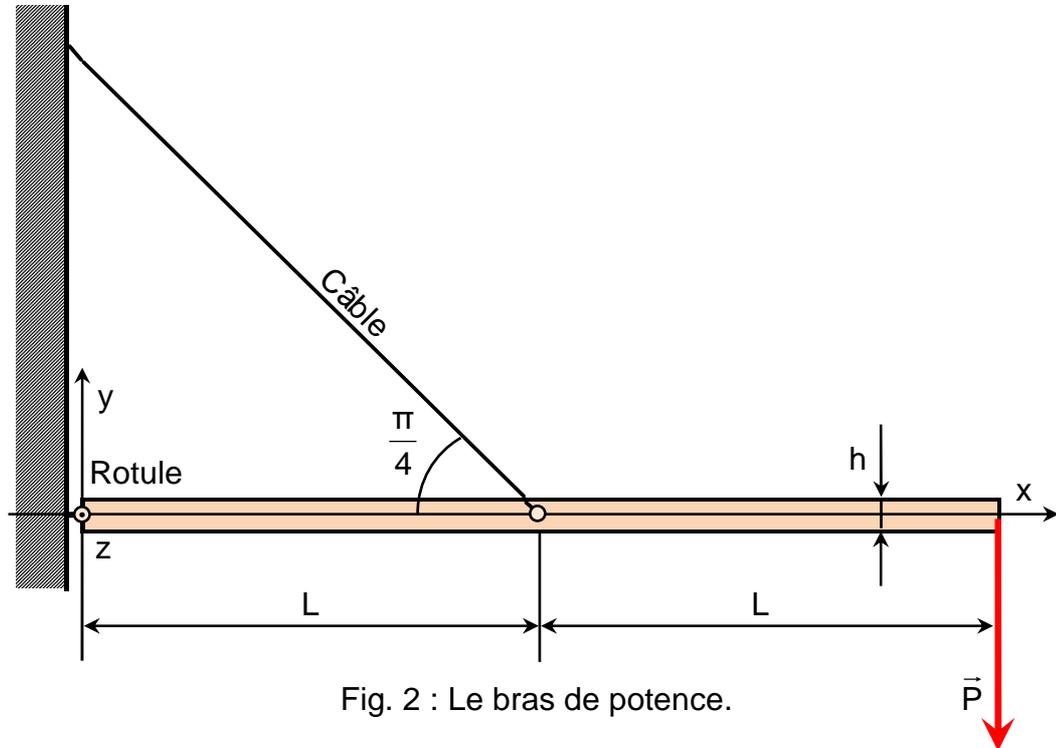


Fig. 2 : Le bras de potence.

La Fig. 2 ci-dessus décrit un bras de potence fixé par une rotule, supporté par un câble et soumis à un effort  $\vec{P}$ , vertical vers le bas, supposé connu.

Cette pièce peut être considérée comme une poutre droite.

Sa section est rectangulaire, de hauteur  $h$  (dans la direction  $y$ ) et de largeur  $b$  (dans la direction  $z$ ).

Son poids propre est supposé faible par rapport aux efforts auxquels elle est soumise.

- 2.1. Identifier tous les efforts qui agissent sur la poutre et écrire les équations qui traduisent son équilibre.
- 2.2. Déterminer la tension  $T$  du câble, en fonction de  $P$ , module de l'effort  $\vec{P}$ .
- 2.3. Quelle est l'expression du moment fléchissant  $M_z(x)$  pour  $L < x < 2L$  ?
- 2.4. Quelle est l'expression du moment fléchissant  $M_z(x)$  pour  $0 < x < L$  ?
- 2.5. Quelle est l'expression de l'effort normal  $N(x)$  le long de toute la poutre ?
- 2.6. A partir de la définition du moment quadratique, établir la formule donnant le moment quadratique  $I_z$  d'une section de cette poutre.
- 2.7. Pour chacune des 2 parties de la poutre ( $0 < x < L$  et  $L < x < 2L$ ), donner l'expression de la contrainte normale  $\sigma_{\text{flex}}(x,y)$  due au moment fléchissant, en fonction de  $P$ , des dimensions de la poutre et des coordonnées  $x$  et  $y$  uniquement.
- 2.8. Pour chacune des 2 parties de la poutre ( $0 < x < L$  et  $L < x < 2L$ ), donner l'expression de la contrainte normale  $\sigma_{\text{comp}}$  due à l'effort normal.

- 2.9. A partir des réponses aux 2 questions précédentes, donner l'expression de la contrainte normale totale  $\sigma$ , en un point de coordonnées  $x$  et  $y$ , dans chacune des 2 parties de la poutre.
- 2.10. Illustrer ces résultats par un tracé schématique des évolutions des contraintes normales maximales et minimales,  $\sigma_{\max}(x)$  et  $\sigma_{\min}(x)$ , dans les sections de la poutre, en fonction de l'abscisse  $x$ .
- 2.11. Constater qu'il existe une zone, au voisinage de la rotule, où la poutre est entièrement en compression ( $\sigma < 0$ ).  
Déterminer l'abscisse  $x_0$  à partir de laquelle des contraintes normales de traction apparaissent.
- 2.12. Calculer numériquement la valeur maximale de la contrainte normale, obtenue dans toute la poutre, pour  $P = 10^4$  N,  $L = 3$  m,  $b = 50$  mm et  $h = 300$  mm.
- 2.13. Pour minimiser la masse de la poutre, sa hauteur  $h$ , pour  $L < x < 2L$ , n'est plus constante, mais variable en fonction de  $x$  (Fig. 3).  
Déterminer cette hauteur  $h(x)$  de façon à ce que la contrainte  $\sigma_{\max}$ , dans les différentes sections, ne dépende plus de  $x$ , mais possède une valeur constante donnée  $\sigma_{\max 0}$ .
- 2.14. Constater que la fonction  $h(x)$ , déterminée à la question précédente, possède un maximum en  $x = L$   
Calculer numériquement cette valeur  $h(L)$  pour  $P = 10^4$  N,  $L = 3$  m,  $b = 50$  mm et  $\sigma_{\max 0} = 40$  MPa.

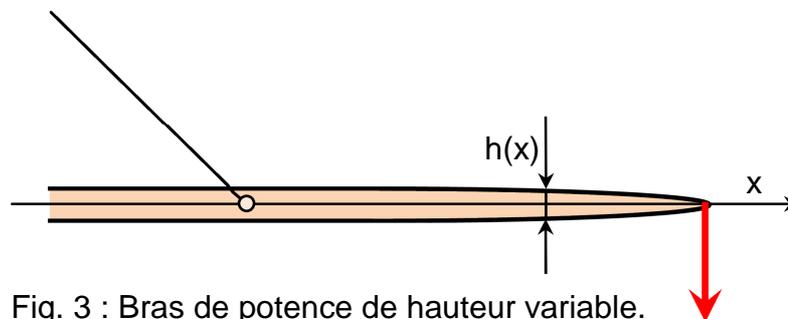


Fig. 3 : Bras de potence de hauteur variable.