
Final - MT31 - Mathématiques : Applications

Durée : 2 heures.

Une feuille A4 recto seul de notes autorisée.

Calculatrice autorisée.

- Seules les explications claires et précises seront prises en compte lors de la correction.
- Les exercices 1, 2 et 3 sont indépendants.

Exercice 1

Soit l'intégrale double

$$I = \iint_D \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy$$

où D est le triangle de sommets $A = (0, 0)$; $B = (1, 0)$; $C = (1, 1)$.

1. Évaluez cette intégrale en utilisant les coordonnées cartésiennes.
2. Évaluez cette intégrale en utilisant les coordonnées polaires.

Exercice 2

Soit le domaine D défini par :

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } |x| \leq y \text{ et } y + x^2 \leq 2\}$$

1. Étude de D .
 - 1.1. Représenter graphiquement le domaine D .
 - 1.2. Calculer l'aire de D .
2. On suppose ici que $\rho(x, y)$ la densité surfacique de cette plaque est constante. Calculer les coordonnées x_G et y_G de son centre de gravité.

Exercice 3 (Diagonalisation et système différentiel)

Soit la matrice A :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 6 & -11 & 6 \end{pmatrix}$$

1. Étude de la matrice A .
 - 1.1. Déterminer le polynôme caractéristique de A .
 - 1.2. En déduire les valeurs propres de A .
 - 1.3. Déterminer les sous-espaces propres associés à chaque valeur propre.
 - 1.4. En déduire les vecteurs propres associés à chaque valeur propre.
 - 1.5. La matrice A est diagonalisable. Pourquoi ?
 - 1.6. En déduire la matrice D diagonale et la matrice Q inversible telles que : $A = Q D Q^{-1}$

Remarques On rangera les valeurs propres dans l'ordre croissant pour obtenir

$$Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 4 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad Q^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -\frac{5}{2} & \frac{1}{2} \\ -3 & 4 & -1 \\ 1 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

2. On considère le système différentiel suivant :

$$(S) \begin{cases} \dot{x}(t) + y(t) = t \\ \dot{y}(t) + z(t) = t \\ \dot{z}(t) + 6x(t) - 11y(t) + 6z(t) = 2t \end{cases}$$

avec les conditions initiales suivantes :

$$(CI) \begin{cases} x(0) = 0 \\ y(0) = 0 \\ z(0) = 0 \end{cases}$$

2.1. Vérifier que le système (S) est équivalent à :

$$\dot{\mathbf{X}}(t) + A\mathbf{X}(t) = \boldsymbol{\psi}(t) \tag{1}$$

où les quantités $\dot{\mathbf{X}}(t)$, $\mathbf{X}(t)$ et $\boldsymbol{\psi}(t)$ sont à spécifier.

2.2. Montrer que le système (S) est équivalent à :

$$\dot{\mathbf{Y}}(t) + D\mathbf{Y} = \boldsymbol{\gamma}(t) \tag{2}$$

où les quantités $\dot{\mathbf{Y}}(t)$, $\mathbf{Y}(t)$ et $\boldsymbol{\gamma}(t)$ sont à spécifier.

2.3. Déterminer $\mathbf{Y}(t)$ solution de l'équation 2.

2.4. Déterminer finalement $\mathbf{X}(t)$ solution de l'équation 1.