

Final - MT31 - Mathématiques : Applications

Durée : 2 heures.

Une feuille A4 recto seul de notes autorisée.

Calculatrice autorisée.

- Les exercices 1,2 et 3 sont indépendants.
- Toute réponse non justifiée sera ignorée.
- Seules les explications claires et précises seront prises en compte lors de la correction.

Exercice 1

Une colline (Figure 1), dont le sommet atteint une altitude de 10m, peut être modélisée sur un espace à deux dimensions comme une fonction de deux variables x et y . L'altitude est alors donnée par la relation :

$$f(x, y) = 10 e^{-\frac{x^2+y^2}{20}}$$

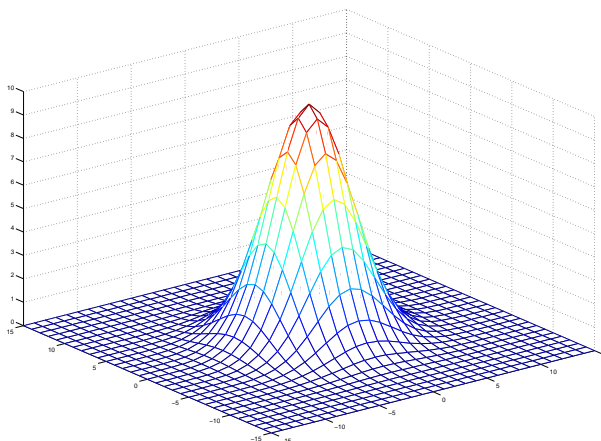


FIGURE 1 – Une colline ...

1. Comment se nomme l'ensemble des points $M(x, y)$ ayant une même altitude h ?
2. Déterminer et tracer schématiquement l'ensemble des points $M(x, y)$ ayant une même altitude h avec $1 < h < 10$.
3. Calculer le gradient de f .
4. Déterminer le/les points critiques de f . Les représenter sur la figure 1.

Exercice 2

Soit \mathbf{V} le champ de vecteurs défini en coordonnées cartésiennes par :

$$\mathbf{V}(x, y, z) = \begin{pmatrix} V_1(x, y, z) \\ V_2(x, y, z) \\ V_3(x, y, z) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} x \\ \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} y \\ \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} z \end{pmatrix} \quad (1)$$

1. Calculer, $\nabla \cdot \mathbf{V}$, la divergence de \mathbf{V} .
2. Calculer, $\nabla \wedge \mathbf{V}$, le rotationnel de \mathbf{V} .
3. Pourquoi peut-on dire que \mathbf{V} dérive d'un potentiel scalaire? Que cela signifie-t-il?
4. Montrer que le potentiel scalaire $\phi(x, y, z)$ dont dérive $\mathbf{V}(x, y, z)$ est :

$$\phi(x, y, z) = \frac{1}{3} (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}} + C$$

où C est une constante.

5. On se propose maintenant d'étudier ce champ de vecteurs en coordonnées cylindriques.
 - (a) Pourquoi semble-t-il judicieux de changer le système de coordonnées?
 - (b) Exprimer $\phi(x, y, z)$ en coordonnées cylindriques.
 - (c) Calculer, $\nabla\phi$, le gradient de ϕ en coordonnées cylindriques.
 - (d) Donner l'expression de \mathbf{V} en coordonnées cylindriques. Calculer son rotationnel.

Nous rappelons les expressions du gradient, de la divergence, du rotationnel en coordonnées *cylindriques* exprimées dans la base locale $(\mathbf{e}_r, \mathbf{e}_\theta, \mathbf{e}_z)$.

Gradient	$\nabla f(r, \theta, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial r} \\ \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \\ \frac{\partial f}{\partial z} \end{pmatrix}$
Rotationnel	$\nabla \wedge \mathbf{V}(r, \theta, z) = \begin{pmatrix} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} (V_z) - \frac{\partial}{\partial z} (V_\theta) \\ \frac{\partial}{\partial z} (V_r) - \frac{\partial}{\partial r} (V_z) \\ \frac{1}{r} \left(\frac{\partial}{\partial r} (rV_\theta) - \frac{\partial}{\partial \theta} (V_r) \right) \end{pmatrix}$
Divergence	$\nabla \cdot \mathbf{V}(r, \theta, z) = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rV_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial V_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial V_z}{\partial z}$

Exercice 3

On considère une plaque mince dont l'épaisseur est négligeable. On suppose donc qu'elle peut être représentée par un domaine D du plan défini par :

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } x \geq 0, \quad y \geq 0 \text{ et } y \leq -x^2 + 1\}$$

1. Représenter graphiquement le domaine D .
2. Calculer \mathcal{A} l'aire de D .
3. Calculer les coordonnées (x_G, y_G) du centre de gravité G de D .