

Médian de l'UV MT31

Durée : 2 heures.

Une feuille A4 recto seul de notes autorisée.

Calculatrice autorisée.

- Seules les explications claires et précises seront prises en compte lors de la correction.
- Les 4 exercices sont indépendants.

Exercice 1

Calculer la dérivée d'ordre n de la fonction

$$g(x) = e^{\sqrt{3}x} \sin x$$

Exercice 2

On considère le système linéaire (S) défini par :

$$(S) \begin{cases} (1 + \gamma)x + y + z + t = 1 \\ x + (1 + \gamma)y + z + t = 1 \\ x + y + (1 + \gamma)z + t = 1 \\ x + y + z + (1 + \gamma)t = 1 \end{cases} \quad \text{où } \gamma \in \mathbb{R}.$$

1. Ecrire le système (S) sous la forme :

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

où la matrice A est à préciser.

2. Résoudre suivant les valeurs de γ le système linéaire (S) .
3. En déduire les valeurs de γ pour lesquelles la matrice A est inversible.
4. Déterminer A^{-1} pour $\gamma = 1$.

Exercice 3

Soit \mathbf{V} le champ de vecteurs défini en coordonnées cartésiennes par :

$$\mathbf{V}(x, y, z) = \begin{pmatrix} V_1(x, y, z) \\ V_2(x, y, z) \\ V_3(x, y, z) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{z}{x} + \frac{y}{z} \\ \frac{x}{z} \\ \ln x - \frac{xy}{z^2} + \frac{1}{z} \end{pmatrix} \quad (1)$$

Partie 1

1. Calculer, $\nabla \cdot \mathbf{V}$, la divergence de \mathbf{V} .
2. Calculer, $\nabla \wedge \mathbf{V}$, le rotationnel de \mathbf{V} .
3. Que peut-on en déduire?

4. Montrer que si $\phi(x, y, z)$ est un champ scalaire vérifiant

$$\frac{\partial \phi}{\partial y}(x, y, z) = V_2(x, y, z),$$

alors, il existe $\phi_1(x, z)$ tel que

$$\phi(x, y, z) = \frac{xy}{z} + \phi_1(x, z) \quad (2)$$

5. Montrer que, si

$$\frac{\partial \phi}{\partial x}(x, y, z) = V_1(x, y, z),$$

alors, il existe $\phi_2(z)$ tel que

$$\phi_1(x, z) = z \ln x + \phi_2(z). \quad (3)$$

6. Montrer que, si

$$\frac{\partial \phi}{\partial z}(x, y, z) = V_3(x, y, z),$$

alors, il existe une constante c_2 telle que

$$\phi_2(z) = \ln z + c_2. \quad (4)$$

7. Dédurre des questions précédentes l'expression de $\phi(x, y, z)$.

Partie 2

Soit \mathbf{W} le champ de vecteurs défini en coordonnées cartésiennes par :

$$\mathbf{W}(x, y, z) = \begin{pmatrix} W_1(x, y, z) \\ W_2(x, y, z) \\ W_3(x, y, z) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{z}{x} \\ \frac{y^2 x}{z^3} \\ \frac{1}{z} \end{pmatrix} \quad (5)$$

8. Calculer

(a) $\nabla \cdot \mathbf{W}$, la divergence de \mathbf{W} .

(b) $\nabla \wedge \mathbf{W}$, le rotationnel de \mathbf{W} .

9. Déterminer, $\nabla \cdot (\mathbf{W} - \mathbf{V})$, la divergence de $\mathbf{W} - \mathbf{V}$.

10. Le champ $\mathbf{W} - \mathbf{V}$ dérive-t-il

(a) d'un potentiel scalaire ?

(b) d'un potentiel vecteur ?

11. Montrer qu'il existe un champ de vecteurs $\mathbf{B}(x, y, z)$ tel que :

$$\mathbf{W}(x, y, z) = \nabla \wedge \mathbf{B}(x, y, z) + \nabla \phi(x, y, z)$$

Exercice 4

On donne, en coordonnées cylindriques, l'expression du champ \mathbf{V}

$$\mathbf{V}(r, \theta, z) = \frac{k}{r^3} \mathbf{u}_r$$

où k est une constante.

1. Montrer que \mathbf{V} admet un potentiel scalaire $\phi(r, \theta, z)$.

2. Déterminer $\phi(r, \theta, z)$.