

## Exercice 1

L'objet de l'exercice est d'utiliser l'interpolation polynômiale à des fins de dérivation approchée. L'étude est menée ici dans un cas très particulier, dont plusieurs aspects peuvent être généralisés comme l'a fait Chebyshev avec beaucoup de réussite...

Soit  $f$  une fonction polynôme quelconque de degré 3, définie sur un intervalle  $[a, b]$  de  $\mathbb{R}$  avec  $a < b$ . On considère un réel  $t$  quelconque de  $]a, b[$ .

### 1.1 Interpolation sur le support $\{a, b, t\}$

- a) Fournir l'écriture de la fonction polynôme  $p_2$  qui interpole  $f$  sur  $\{a, b, t\}$ , sans expliciter le détail du calcul des différences divisées intervenantes.
- b) On considère la fonction erreur d'interpolation  $e$ , définie sur  $[a, b]$  par:

$$e(x) = f(x) - p_2(x).$$

- Montrer que  $e$  est une fonction polynôme de degré 3, dont le coefficient dominant est celui de  $f$ , noté pour la suite  $\alpha$ .
  - Montrer que  $e$  s'annule pour  $x = a$ ,  $x = b$  et  $x = t$ .
  - En déduire l'écriture de  $e(x)$ , pour tout  $x$  de  $[a, b]$ .
- c) Montrer que la définition de l'erreur d'interpolation permet d'écrire :

$$\forall x \in [a, b] \quad f'(x) = p_2'(x) + e'(x).$$

- d) Déduire de l'expression de  $e(x)$  obtenue à la fin de la question 1.1b) que:

$$e'(t) = \alpha (t - a) (t - b).$$

### 1.2 Etude d'un cas particulier

On pose pour cette seule sous-question:  $f(x) = x^3$ ,  $a = 0$ ,  $b = 4$  et  $t = 1$ .

Déterminer pour ces données:  $p_2$ ,  $e$ ,  $e'$  et  $e'(t)$ .

### 1.3 Utilisation pour la dérivation approchée

Soit  $t$  un réel quelconque de  $]a, b[$ .

- a) Quelle valeur approchée de  $f'(t)$  peut-on choisir ? Argumenter brièvement, en utilisant le cours de mt44.
- b) On adopte la démarche retenue en 1.3 a) et on s'intéresse à la fonction  $E$  définie pour tout  $t$  élément de  $]a, b[$  par  $E(t) = |e'(t)|$ , valeur absolue de l'erreur de méthode commise en remplaçant  $f'(t)$  par  $p_2'(t)$ .
- Etudier les variations de  $E$ .
  - Comment choisir  $t$  dans  $]a, b[$  pour que  $E(t)$  soit minimale ? Ce résultat est-il surprenant intuitivement ?

## Exercice 2

Dans ce problème on étudie une courbe de Bézier  $\gamma$  de degré 4 et on s'intéresse aux tangentes de même direction. Dans le plan affine rapporté au repère orthonormé direct  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ , on considère  $\gamma$  la courbe de Bézier de degré 4 de polygone de contrôle  $\mathbf{P}=(P_0, P_1, P_2, P_3, P_4)$  avec

$$P_0(0, 0), P_1(-1, 0), P_2(1, 1), P_3(-1, 3), P_4(0, 6)$$

.../...

$t$	0	$t_0$	$t_1$	$t_2$	1
$x(t)$		$-\frac{2}{7}$		$-\frac{2}{7}$	
$y(t)$		→			

Figure 1:

- 2.1** Etablir les équations paramétriques de la courbe  $\gamma$ . (N.B : on ne demande pas de faire l'étude de la courbe)
- 2.2** Donner le polygone de contrôle  $\mathbf{Q}$  de l'hodographe de  $\gamma$ . On rappelle que l'hodographe est une courbe de Bézier  $g$  telle que, ayant fixé une origine  $O$  du repère, on ait pour tout  $t \in [0, 1]$ ,  $\gamma'(t) = n\overrightarrow{Og(t)}$  avec  $n$  degré de la courbe de Bézier considérée.
- 2.3** A l'aide de l'algorithme de de Casteljau (mis en place par un calcul triangulaire), montrer que  $g(1/2) = (0, 3/2)$ .
- 2.4** On admet que  $g((1 - \sqrt{3/7})/2) = (0, 0.5)$  et que  $g((1 + \sqrt{3/7})/2) = (0, 2.5)$ . Esquisser la courbe  $g$  à l'aide du polygone  $\mathbf{Q}$  et des indications données.
- 2.5** Justifier que  $\gamma$  admet trois tangentes verticales en  $t_0, t_1$  et  $t_2$  où  $t_0, t_1$  et  $t_2$  sont des valeurs de paramètre à préciser.
- 2.6** On fournit le tableau de variations de la figure 1 pour les équations paramétriques de  $\gamma$ .
- On donne de plus les valeurs approchées suivantes  $y(t_0) \simeq 0.2$  et  $y(t_2) \simeq 4$ . Après avoir construit graphiquement  $\gamma(1/2)$  par l'algorithme de de Casteljau graphique, dessiner la courbe  $\gamma$  dans un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ ; pour une meilleure lisibilité on choisira sur l'axe des abscisses 1 unité=4cm et 1 unité=2cm sur l'axe des ordonnées.
- 2.7** Déterminer le polygone de contrôle  $\tilde{\mathbf{P}}$  de la courbe  $\tilde{\gamma}$ , obtenue en appliquant à  $\gamma$  une rotation d'angle  $\pi/2$  et de centre l'origine du repère.
- 2.8** Dessiner  $\tilde{\gamma}$ . Que pouvez-vous dire des vecteurs  $\tilde{\gamma}'(t_0), \tilde{\gamma}'(t_1), \tilde{\gamma}'(t_2)$  ?
- 2.9** A l'aide de l'étude précédente, expliquer pourquoi il n'existe pas de courbe de Bézier de degré 3 admettant trois tangentes parallèles à une direction donnée.