

**Exercice 1** *Etude de transformations affines du plan grâce aux matrices projectives*

On rapporte le plan au repère orthonormé direct  $\mathcal{R} = (O, \vec{i}, \vec{j})$ .

**1.1** *Etude de transformations de base*

- a) Déterminer la matrice projective du glissement  $g_1 = s_{D_1} \circ t_{\vec{u}_1}$  où le miroir est la droite  $D_1 = (O, \vec{i} + \vec{j})$  et le vecteur translation  $\vec{u}_1$  est donné par  $\vec{u}_1 = 2(\vec{i} + \vec{j})$ .
- b) Déterminer la matrice projective du glissement  $g_2 = s_{D_2} \circ t_{\vec{u}_2}$  où le miroir est la droite  $D_2 = (A, \vec{i} - \vec{j})$  avec  $A(2, 0)$  et  $\vec{u}_2$  est donné par  $\vec{u}_2 = \vec{i} - \vec{j}$ .
- c) *Vérifications*
  - Déterminer les images par  $g_1$  et  $g_2$  du point  $E(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ .
  - Vérifier que les résultats des calculs sont cohérents avec une approche purement géométrique.

**1.2** *Etude de la composée  $g_2 \circ g_1$*

- a) En utilisant uniquement des arguments géométriques, déterminer la nature de la transformation  $g_2 \circ g_1$  ?
- b) Déterminer la matrice projective de la transformation  $g_2 \circ g_1$ .
- c) Retrouver les résultats annoncés dans le a) en les précisant.

**Exercice 2** *Etude de projection perspective à trois points de fuite*

**2.1** *Notations*

On rapporte l'espace à un repère orthonormé direct  $R = (O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ . On considère la projection perspective  $f = p_z \circ p_3$ , de matrice projective  $F$  donnée dans le repère considéré, par :

$$F = P_z P_3 \quad \text{avec} \quad P_3 = \begin{bmatrix} \cos \theta_y & 0 & \sin \theta_y & 0 \\ \sin \theta_x \sin \theta_y & \cos \theta_x & -\sin \theta_x \cos \theta_y & 0 \\ -\cos \theta_x \sin \theta_y & \sin \theta_x & \cos \theta_x \cos \theta_y & 0 \\ \frac{\cos \theta_x \sin \theta_y}{z_C} & -\frac{\sin \theta_x}{z_C} & -\frac{\cos \theta_x \cos \theta_y}{z_C} & 1 \end{bmatrix}$$

On se propose d'étudier l'effet de  $p_3$  et de  $f$  sur différents objets.

**2.2** *Transformations d'objets élémentaires*

- a) Déterminer les points de fuite principaux, respectivement notés  $p_{f_{100}}, p_{f_{010}}, p_{f_{001}}$ , des directions  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ , en fonction de  $z_C, \theta_x, \theta_y$ .
- b) On donne pour la suite de l'exercice :

$$z_C = 10; \quad \theta_x = \frac{\pi}{4}; \quad \theta_y = -\frac{\pi}{4}.$$

- b1) Déterminer les points de fuite principaux, relatifs aux données précédentes.
- b2) On considère la section de pyramide, notée  $(S)$  définie par les points  $\{m_1, \dots, m_6\}$  donnés par:

$i$	1	2	3	4	5	6
$x_i$	1	1	1	3	3	3
$y_i$	0	1	0	0	3	0
$z_i$	0	0	1	0	0	3

Représenter dans le repère  $R = (O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  l'objet étudié.

**b3)** Représenter dans le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  l'image de la forme choisie, ainsi que celle des points de fuite principaux  $p_{f_{100}}, p_{f_{010}}, p_{f_{001}}$ .

### 2.3 Transformations de directions particulières

**a)** *Rappels de notations et résultats*

- Soit  $\Pi$  un plan affine parallèle au plan  $(O, \vec{i}, \vec{k})$ ; on note  $I$  et  $K$  les matrices colonnes des coordonnées projectives de  $\vec{i}$  et  $\vec{k}$ . Soit alors deux points  $a$  et  $b$  de  $\Pi$ , de matrices colonnes de coordonnées homogènes respectives  $A$  et  $B$ .
- On rappelle qu'on définit sur l'ensemble des matrices colonnes une relation d'équivalence  $\sim$  par :

$$M \sim N \Leftrightarrow (\exists k \in \mathbf{R}^* \quad M = kN).$$

La classe de  $M$  est alors notée  $\overline{M}$ .

**b)** *Etude de quelques objets*

**b1)** Que représente  $\overline{B - A}$  ?

**b2)** Montrer qu'il existe deux réels  $\lambda$  et  $\mu$  tels que  $B - A = \lambda I + \mu K$ .

**b3)** Selon la nullité de  $\lambda + \mu$ , montrer que :

- soit  $\overline{B - A} = \overline{K - I}$  ;
- soit il existe  $t$  de  $[0, 1]$  tel que  $\overline{B - A} = \overline{tI + (1 - t)K}$ .

**b4)** Grâce à la prise en compte du produit  $F(B - A)$ , montrer que toute direction du plan  $\Pi$  est transformée par la perspective  $f$

- soit en une direction à déterminer;
- soit "fuit" vers un point  $p_f$  à déterminer.

**b5)** Déterminer l'intersection de  $(S)$  avec le plan  $\Pi$  d'équation  $y = 1/2$  et vérifier qu'elle représente une forme dont la frontière se comporte comme annoncé dans la question précédente.

**b6)** Quelle est l'image de la droite joignant les centres de gravités des faces triangulaires de  $(S)$  ? Proposer deux solutions distinctes dont vous vérifierez la cohérence.

**b7)** Peut-on généraliser les résultats précédents ?