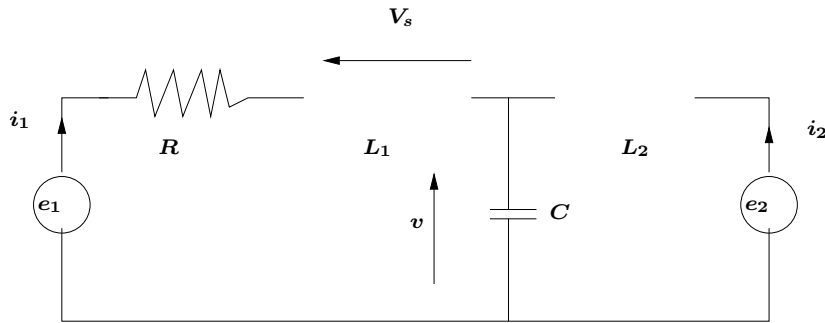


Les documents sont autorisés

## Problème 1

On considère le système présenté dans la figure 1 : Les variables d'entrées sont les tensions  $e_1$  et  $e_2$ . La sortie est la tension  $V_s$  aux bornes de  $L_1$ .



- (2 points) 1. En utilisant les lois des mailles et des nœuds, déterminer les équations caractéristiques du système.
- (3 points) 2. En choisissant comme variables d'état la tension aux bornes de la capacité et les courants  $i_1$  et  $i_2$ , établir l'équation d'état du système sous la forme :

$$\dot{\mathbf{x}}(t) = \mathbf{A}\mathbf{x}(t) + \mathbf{B}\mathbf{u}(t)$$

$$\mathbf{y}(t) = \mathbf{G}\mathbf{x}(t) + \mathbf{D}\mathbf{u}(t)$$

## Problème 2

On considère le système linéaire suivant :

$$\dot{\mathbf{x}}(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}(t)$$

$$\mathbf{y}(t) = (1 \quad 0)\mathbf{x}(t)$$

On s'intéresse à la trajectoire de la sortie  $\mathbf{y}(t)$  obtenue à partir de la condition initiale suivante  $\mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Pour déterminer  $\mathbf{y}(t)$ , on suivra la démarche suivante :

- (6 points) 1. Exprimer la matrice de transition  $\phi(t) = e^{\mathbf{A}t}$  en fonction de  $t$ .
- (1 point) 2. Calculer  $\mathbf{x}(t)$  en fonction de  $t$ .
- (1 point) 3. En déduire la solution  $\mathbf{y}(t)$  en fonction de  $t$ .

**Problème 3**

On considère un système dont les équations symboliques sont :

$$\mathbf{X}_1 = r\mathbf{E} + 2r\mathbf{S} - (3r + fp)\mathbf{X}_2$$

$$\mathbf{X}_2 = \frac{\mathbf{X}_1}{Mp^2}$$

$$\mathbf{X}_3 = 2r\mathbf{X}_2 - 2(r + fp)\mathbf{S}$$

$$\mathbf{S} = \frac{\mathbf{X}_3}{2Mp^2}$$

$\mathbf{E}$  est l'entrée du système,  $\mathbf{S}$  est sa sortie.

- (7 points) 1. En appliquant la règle de Mason, calculer la fonction de transfert du système sous la forme :

$$\frac{\mathbf{S}}{\mathbf{E}} = \frac{1}{a_0 + a_1p + a_2p^2 + a_3p^3 + a_4p^4}$$

où les  $\mathbf{a}_j$  sont des coefficients à déterminer. En prendra la structure suivante :

 $\mathbf{E}$  $\mathbf{X}_1$  $\mathbf{X}_2$  $\mathbf{X}_3$  $\mathbf{S}$