

FINAL TE41

Durée 2 heures - Formulaire de cours autorisé

UTBM 23 Juin 2014

Exercice 1 : Contrainte de Piola - Kirchoff - 10 points

En coordonnées lagrangiennes, on note $\underline{\underline{e}}$ le tenseur des déformations et $\dot{\underline{\underline{e}}}$ le tenseur des taux de déformations.

1. Montrer que :

$$\dot{\underline{\underline{e}}} = \frac{1}{2} \overbrace{t\underline{\underline{F}}\underline{\underline{F}}}^{\dot{\underline{\underline{e}}}} = \frac{1}{2} (t\underline{\underline{\dot{F}}}\underline{\underline{F}} + t\underline{\underline{F}}\underline{\underline{\dot{F}}})$$

2. Montrer que : $\underline{\underline{\dot{F}}} = \underline{\underline{\nabla}} u$

3. Calculer : $t\underline{\underline{F}}^{-1} \dot{\underline{\underline{e}}} \underline{\underline{F}}^{-1}$

4. En déduire que $\underline{\underline{d}}$, le taux de déformation eulérien, est égal à :

$$\underline{\underline{d}} = t\underline{\underline{F}}^{-1} \dot{\underline{\underline{e}}} \underline{\underline{F}}^{-1}$$

5. Soit \underline{U} et \underline{V} deux vecteurs en configuration non déformée. On définit $\underline{u} = \underline{\underline{F}} \cdot \underline{U}$ et $\underline{v} = \underline{\underline{F}} \cdot \underline{V}$. Montrer que :

$$\overbrace{\underline{u} \cdot \underline{v}}^{\dot{\underline{u}} \cdot \underline{v}} = 2 \dot{\underline{\underline{e}}} \underline{U} \cdot \underline{V} = 2 \underline{\underline{d}} \underline{u} \cdot \underline{v}$$

6. On note \mathcal{P}_i la puissance des efforts intérieurs :

$$\mathcal{P}_i = \int_{\Omega_t} \underline{\underline{\sigma}} : \underline{\underline{d}} d\Omega_t$$

Montrer, en utilisant $\underline{\underline{\sigma}} : \underline{\underline{d}} = tr(\underline{\underline{\sigma}}, \underline{\underline{d}})$, que cette puissance s'écrit en lagrangienne :

$$\mathcal{P}_i = \int_{\Omega_0} \underline{\underline{\Pi}} : \dot{\underline{\underline{e}}} d\Omega_0$$

où on rappelle que l'expression de $\underline{\underline{\Pi}}$ en fonction de $\underline{\underline{\sigma}}$ est :

$$\underline{\underline{\Pi}} = J \underline{\underline{F}}^{-1} \underline{\underline{\sigma}} t\underline{\underline{F}}^{-1}$$

Remarque : $\underline{\underline{\Pi}}$ est appelé le second tenseur des contraintes de Piola-Kirchoff.

7. Vérifier que $\underline{\underline{\Pi}}$ est symétrique.
8. On rappelle que la normale extérieure déformée \underline{n} s'exprime en fonction de la normale non déformée \underline{N} par :

$$\underline{n} da = J^t \underline{\underline{F}}^{-1} \underline{N} dA$$

Montrer que : $\underline{\underline{\sigma}} \underline{n} da = \underline{\underline{\pi}}_1 \underline{N} dA$ où on précisera l'expression de $\underline{\underline{\pi}}_1$ en fonction de $\underline{\underline{\sigma}}$.

9. On rappelle que $\underline{\underline{\pi}}_1$ est appelé le premier tenseur des contraintes de Piola-Kirchoff. $\underline{\underline{\pi}}_1$ est-il symétrique ?
10. Calculer $\underline{\underline{\pi}}_1$ en fonction de $\underline{\underline{\pi}}$.
11. On rappelle que le bilan de la conservation de la quantité de mouvement en coordonnées eulériennes sur $\omega_t \in \Omega_t$ s'écrit

$$\int_{\omega_t} (\rho \underline{\gamma} - \underline{f} - \underline{\underline{div}} \underline{\underline{\sigma}}) d\omega_t = 0 \quad \forall \omega_t \in \Omega_t$$

En se ramenant sur la configuration non déformée ω_0 , écrire le bilan de la conservation de la quantité de mouvement en coordonnées lagrangiennes.

12. En admettant le résultat suivant :

$$\frac{\partial}{\partial X_l} (\det \underline{\underline{F}} F_{lj}^{-1}) = 0 \quad \text{avec } j = 1, 2, 3$$

Utiliser la question précédente et le lemme fondamental de la MMC pour montrer que :

$$\rho_0 \underline{\gamma} = \underline{\underline{div}} \underline{\underline{\pi}}_1 + \frac{\rho_0}{\rho} \underline{f} \quad \text{dans } \Omega_0$$

où $\underline{\underline{div}}$ représente la divergence en coordonnées lagrangiennes.

13. Que peut-on dire de cette égalité pour les applications pratiques en calcul de structures (par la méthode des éléments finis par exemple)?
14. Est-ce que cette égalité est utile dans le cadre des petits déplacements et des petites déformations ?
15. Pourriez-vous citer un exemple d'application en mécanique des solides où cette égalité est utile ?

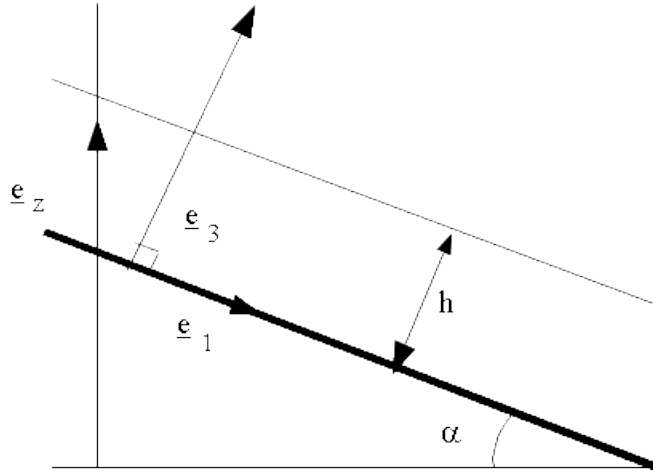
Exercice 2 : Solide élastique sur un plan incliné - 10 points

On considère un milieu continu occupant le domaine Ω défini par :

$$\Omega = \{ \underline{x} = x_1 \underline{e}_1 + x_2 \underline{e}_2 + x_3 \underline{e}_3 \text{ tel que } 0 \leq x_3 \leq h \}$$

qui définit une couche infinie d'épaisseur h constante. On suppose que l'axe Ox_1 fait un angle α avec l'horizontale et que la gravité s'exprime donc :

$$\underline{g} = -g \underline{e}_z \text{ avec } \underline{e}_z = -\sin \alpha \underline{e}_1 + \cos \alpha \underline{e}_3$$



On suppose que le poids du milieu continu de masse volumique ρ induit une déformation infinitésimale et que le champ de déplacement a la forme suivante :

$$\underline{\xi} = a(x_3) \underline{e}_1 + b(x_3) \underline{e}_3$$

où $a(x_3)$ et $b(x_3)$ sont des fonctions que l'on cherche à déterminer.

On suppose qu'il n'y a pas de mouvement et que le milieu a un comportement élastique linéaire et isotrope. On note λ et μ ses coefficients de Lamé.

Le solide adhère à la paroi pour $x_3 = 0$, c'est-à-dire qu'il n'y a pas de déplacement. Il est en contact avec l'air sur la face $x_3 = h$ et l'on suppose que la pression atmosphérique p_a est constante.

1. Donner l'expression du tenseur des déformation linéarisé $\underline{\underline{\varepsilon}}(\underline{x})$.
2. Donner l'expression du tenseur des contraintes $\underline{\underline{\sigma}}(\underline{x})$.
3. Ecrire les équations d'équilibre. En déduire les deux équations différentielles à résoudre.
4. Ecrire les conditions limites en $x_3 = 0$ et $x_3 = h$.
5. En déduire l'expression des fonctions $a(x_3)$ et $b(x_3)$.
6. Calculer le vecteur contrainte exercé par le plan incliné sur le solide élastique.
7. Commenter ce résultat.